法政大学学術機関リポジトリ HOSEI UNIVERSITY REPOSITORY

PDF issue: 2025-06-29

偏光シミュレータと周波数依存雑音モデルを 用いたEOセンサにおけるレーザ強度雑音の解 析

山岸, 茉由子 / Yamagishi, Mayuko

(出版者 / Publisher)
法政大学大学院理工学研究科
(雑誌名 / Journal or Publication Title)
法政大学大学院紀要.理工学研究科編
(巻 / Volume)
64
(開始ページ / Start Page)
1
(終了ページ / End Page)
6
(発行年 / Year)
2023-03-24
(URL)

https://doi.org/10.15002/00026412

偏光シミュレータと周波数依存雑音モデルを用いた E0 センサにおけるレーザ強度雑音の解析

ANALYSIS OF LASER INTENSITY NOISE IN ELECTRO-OPTIC SENSOR SYSTEM USING POLARIZATION SIMULATOR AND FREQUENCY DEPENDENT NOISE MODEL

山岸 茉由子 Mayuko Yamagishi 指導教員 彌冨 仁

法政大学大学院理工学研究科応用情報工学専攻修士課程

The EO sensor system is a non-contact electric field measurement system using laser light and an EO crystal. The sensor can be used to measure voltage of the organic photovoltaics. The laser intensity noise is generated by laser diode. The laser intensity noise depends on frequency. The laser intensity noise is modulated by the signal. We analyze the effect of modulation of laser intensity noise on the EO sensor using a polarization simulator and a frequency-dependent noise model. The phase difference of modulated laser intensity noise component is π rad and amplified after differential detection. We confirm the reduction of the relative intensity noise is necessary to improve the signal-to-noise ratio of the EO sensor using differential detection.

Key Words : *EO* sensor system, Laser intensity noise, Relative intensity noise, Differential detection, EO modulation, Jones vector

1. 研究背景

持続可能な社会の実現には、太陽光発電をはじめとす る再生可能エネルギーの普及が必要とされる.電気光学 (EO: Electro-Optic) センサシステム[1]-[3]は、太陽光発電 に用いられる有機薄膜太陽電池(OPV: Organic Photovoltaics)の電圧測定等に適用可能とされる[4]. EO セ ンサによる有機薄膜太陽電池の測定を図1に示す.この センサは、レーザ光と EO 結晶を用いており、非接触での 電界計測が可能とされる.EO センサで用いられるレーザ ダイオード(LD: Laser-Diode)では、レーザ強度雑音が 発生する.レーザ強度雑音を平均強度で正規化したレー ザ強度雑音は、周波数依存性を持つことが知られている [5].これまで、EO センサにおけるレーザ強度雑音は、差 動検出により除去可能であると考えられていた.しかし、 雑音が信号により変調を受けることで、特性が変化する 可能性がある.

本研究では, EO センサにおけるレーザ強度雑音の変調 による影響を解析した.

まず, EO センサの構成と測定原理について説明する. 次に, EO センサの偏光シミュレータの設計と, レーザ強 度雑音をあらわす周波数依存雑音モデルの生成方法につ いて説明する.最後に,シミュレーションの結果から, レーザ強度雑音の変調による EO センサの信号対雑音比 (SNR: Signal-to-Noise Ratio) への影響について考察する.



図1 E0 センサによる有機薄膜太陽電池の測定

2. EO センサシステム

(1)システム構成

図2に差動検出を用いた EO センサの構成を示す.



図2 差動検出を用いた E0 センサの構成

EO センサにおいて、LD から出力されたレーザ光は、 偏光子(POL: Polarizer)の通過により直線偏光となり、そ の後 1/4 波長板(QWP: Quarter Wave Plate)の通過により円 偏光となる. EO 結晶は、印加電圧に応じて複屈折が変化 する. この特性により, 円偏光は EO 結晶の通過で楕円偏 光となる. 続いて 1/2 波長板(HWP: Half Wave Plate)の通 過により分離後の光バイアスのバランス調整が行われ, 偏光ビームスプリッタ(PBS: Polarization Beam Splitter)に より P 波と S 波に分離される. 分離された光はそれぞれ 受光回路を通って電圧変換される.この受光回路は,PD, 負荷抵抗,オペアンプにより構成される.最後に差動ア ンプにより,P波とS波の間で同相の雑音成分を除去し, 逆相の信号成分を増幅する.図2において, pLD(t), pP(t), ps(t)はそれぞれ, LD からの出射光, P 波, S 波の光強度 を表す. pLD(t)には、LD から出射される平均光パワーpo とレーザ強度雑音 pN(t)が含まれる. また, vSig(t), vP(t), *vs(t)*, *v*_D(*t*)はそれぞれ, EO 結晶への印加信号, P 波, S 波,差動検出後の電圧を表す. レーザ強度雑音は,LDに おいて発生し、EO 結晶にて信号変調を受ける.EO セン サでは、P波もしくはS波の片方を検出するシングル系 と,差動検出を用いる差動系の2種類の手法がある.

(2)透過特性

図3に, (a)信号電圧印加時, (b)レーザ強度雑音付加次のEO センサの透過光特性を示す.





T_PとT_P(t), T_sとT_s(t)はそれぞれ, P波, S波の透過率 を示す. 各透過率は, 波長板の調整に応じてグラフの鉛 直方向に遷移する. 図3では, P波とS波の光バイアス がバランスされた場合を表す. 図3(a)より, P波とS波の 透過率は EO 結晶に印加された電圧に応じて時間変化する. 図のように vsig(t)が印加されたとき, P 波と S 波は逆位相となり,差動検出により増幅される. 図 3(b)より, P 波と S 波の透過率はレーザ強度雑音によって時間変化する. 図のようにレーザ強度雑音が付加されたとき, P 波と S 波は同位相となり,差動検出により除去される.

図3において,信号電圧,レーザ強度雑音がそれぞれ EO センサの透過光特性に与える影響について説明した. ここからは,信号電圧とレーザ強度雑音が同時に入力さ れた場合について考える.このとき,P波,S波の平均光 パワーppo,psoにより正規化された pp(t),ps(t)は次の式(1), (2)で表される.

$$p_{\rm P}(t)/p_{\rm P0} = \{1 + p_{\rm N}(t)/p_{\rm P0}\} \{1 + \sin\Gamma_{\rm EO}(t)\},$$
 (1)

$$p_{\rm S}(t)/p_{\rm S0} = \{1 + p_{\rm N}(t)/p_{\rm S0}\} \{1 - \sin\Gamma_{\rm EO}(t)\}.$$
 (2)

*Γ*_{EO}(*t*)は EO 結晶通過で発生する位相差である.式(1), (2)における右辺第一項はそれぞれレーザの P 波, S 波の 光パワーを表す.式(1),(2)における右辺第二項はそれぞ れ P 波, S 波の信号成分を表し,光バイアスオフセット を含む.*Γ*_{EO}(*t*)は下記の式(3)で表される.

$$\Gamma_{\rm EO}(t) = \pi \, v_{\rm Sig}(t) \,/ \, v_{\pi} \,. \tag{3}$$

v_πは EO 結晶の半波長電圧である.本研究では, v_{sig}(*t*) を正弦波として定義した. v_{sig}(*t*)は, 次の式(4)で表される.

$$v_{\rm Sig}(t) = v_{\rm Sig0} \sin 2 \pi f_{\rm Sig} t \,. \tag{4}$$

*v*sig0 と *f*sig はそれぞれ印加電圧の振幅と周波数, *t* は時間である.

3. 方法

(1) 偏光シミュレータ設計

偏光シミュレータの計算には、ジョーンズ計算法[6]を 用いた.ジョーンズ計算法においては、入射光の偏光状 態を表すジョーンズベクトルと、光学素子の透過特性を 表すジョーンズマトリクスとの積により、任意の光学素 子通過後の出射光のジョーンズベクトルを計算する.部 分直線偏光子、旋光子、直線位相子のジョーンズマトリ クス *P*_{p1,p2}, *T*₆, *R*_rはそれぞれ下記の式(5)~(7)で表される.

$$\boldsymbol{P}_{p_1,p_2} = \begin{bmatrix} p_1 & 0\\ 0 & p_2 \end{bmatrix}, \tag{5}$$

$$\boldsymbol{T}_{\boldsymbol{\theta}} = \begin{bmatrix} \cos \boldsymbol{\theta} & -\sin \boldsymbol{\theta} \\ \sin \boldsymbol{\theta} & \cos \boldsymbol{\theta} \end{bmatrix}, \quad (6)$$

$$\boldsymbol{R}_{\Gamma} = \begin{bmatrix} \exp\left(j\,\Gamma/2\right) & 0 \\ 0 & \exp\left(-j\,\Gamma/2\right) \end{bmatrix}.$$
(7)

p1, p2 はそれぞれ振幅透過率である. θ , Γ はそれぞ れ方位角,位相差である.レーザ強度雑音を含む入力光 のジョーンズベクトル $J_{in}(t)$ は,次の式(8)で表される.

$$\boldsymbol{J}_{\rm in}(t) = e_0 \begin{bmatrix} \{ 1 + e_{\rm N}(t) / e_0 \} \\ 0 \end{bmatrix} . \tag{8}$$

*e*₀, *e*_N(*t*)はそれぞれ, *p*₀, *p*_N(*t*)の電界振幅である. EO センサ通過後の出力光のジョーンズベクトル *J*_{out}(*t*)は, 次 の式(9)で定義する.

$$\boldsymbol{J}_{\text{out}}(t) = \boldsymbol{e}_{0} \begin{bmatrix} \boldsymbol{e}_{\mathrm{P}}(t) \\ \boldsymbol{e}_{\mathrm{S}}(t) \end{bmatrix}.$$
(9)

J_{out}(*t*)は,式(5)~(7)のジョーンズマトリクスを用いて次の式(10)で計算される.

$$\boldsymbol{J}_{\text{out}}(t) = \boldsymbol{P}_{1,1} \cdot \boldsymbol{T}_{\frac{\pi}{8}} \ \boldsymbol{R}_{\pi} \ \boldsymbol{T}_{-\frac{\pi}{8}} \cdot \boldsymbol{R}_{\boldsymbol{\Gamma}_{\text{iso}(t)}} \cdot \boldsymbol{T}_{\frac{\pi}{4}} \ \boldsymbol{R}_{\frac{\pi}{2}} \ \boldsymbol{T}_{-\frac{\pi}{4}} \cdot \boldsymbol{P}_{1,0} \cdot \boldsymbol{J}_{\text{in}}(t).$$
(10)

ジョーンズ計算法は電界振幅による計算法である.したがって, P 波, S 波の電圧変換 vp(t), vs(t)は, 次の式(11), (12)で求められる.

$$v_{\rm P}(t) = e_0^2 \{ e_{\rm P}(t) \}^2 S_\lambda R_{\rm L} \,, \tag{11}$$

$$v_{\rm S}(t) = e_0^2 \{ e_{\rm S}(t) \}^2 S_\lambda R_{\rm L}.$$
(12)

*S*_{*l*}は PD の受光感度, *R*_Lは負荷抵抗である.ここで,オペアンプの倍率は1とする.差動検出後の電圧 *v*_D(*t*)は,次の式(13)で求められる.

$$v_{\rm D}(t) = v_{\rm P}(t) - v_{\rm S}(t)$$
 (13)

本研究では、出力電圧 vp(t)、vs(t)、vD(t)を eoの電圧変換 voによって正規化する.voは次の式(14)で求められる.

$$v_0 = e_0^2 S_\lambda R_{\rm L}.$$
 (14)

各電圧は, 高速フーリエ変換(FFT: Fast Fourier Transform)によって時間領域から周波数領域へ変換される. 変換後の vo, vp(t), vs(t), vD(t)を, それぞれ Vo, VP(f), Vs(f), VD(f)として定義する.

(2) 周波数依存雑音モデル生成

EO センサのシミュレーションに用いる周波数依存雑 音モデルは、ガウス雑音にフィルタを適用して生成した [7].

ガウス雑音は、ボックスミュラー法[8]を用いて生成した. ガウス雑音 N_G(*t*)は次の式(15)で表される.

$$N_{\rm G}(t) = \sqrt{-2\log X(t)} \sin 2\pi Y(t).$$
 (15)

*X(t)*および *Y(t)*は一様分布に従いランダムに時間変化する 0.0 以上 1.0 未満の浮動小数点数である.式(15)に対し,標準偏差を掛け合わせ,平均値を足し合わせることで雑音量の調整が可能となる.

ガウス雑音に適用するフィルタは、イコライザを用いた. イコライザの伝達関数 *H*(*s*)は次の式(16)で表される.

$$H(s) = \frac{s^{2} + \frac{1}{Q}s + 1}{s^{2} + \frac{1}{GQ}s + 1}.$$
 (16)

s は複素変数, *G* は利得係数, *Q* は Q 値である. 図 4 にイコライザの周波数特性を示す.



図4 イコライザの周波数特性

fcはゲインの中心周波数を表す.周波数依存雑音 NFD(t) は以下の式(17)で表される.

$$N_{\rm FD}(t) = N_{\rm G}(t) * h(t).$$
 (17)

h(t)は H(s)の時間変換,*は畳み込み積分を表す.尚, シミュレーションにおけるレーザ強度雑音としての周波 数依存雑音モデルは,実測によって得られたレーザ強度 雑音のスペクトルに合わせ,低周波側が盛り上がるよう に各パラメータを調整した.

4. 結果

(1)正弦波雑音モデル

変調されたレーザ強度雑音の解析のため、はじめにレ ーザ強度雑音を正弦波として定義してシミュレーション を行った.このときの式(8)におけるレーザ強度雑音の電 界振幅 en(t)は、次の式(18)で表される.

$$e_{\rm N}(t) = e_{\rm N0} \sin 2\pi f_{\rm N} t$$
 . (18)

eNo, fxはそれぞれ正弦波の振幅と周波数である.

図5に、正弦波雑音での (a)P 波, (b)S 波, (c)差動検出 後のスペクトルを示す.パラメータ設定は, *e*_{N0} / *e*₀は0.001, *v*_{Sig0} /*v*_πは 0.001, *f*_N は 100 Hz, *f*_{Sig} は 1 kHz とした.



図5 正弦波雑音によるシミュレーション結果 (a)P波, (b)S波, (c)差動検出後 のスペクトル

図 5(a), (b)より, 100 Hz のレーザ強度雑音は, 電圧変 換において二乗され, 200 Hz にスペクトルが現れる. 1 kHz の信号は, EO 変調により奇数倍の高次高調波が現 れる. 100 Hz および 200 Hz のレーザ強度雑音は, EO 変 調を受けて1 kHz と3 kHz の信号の前後にスペクトルが現 れている. 図 5(c)より, 0 次雑音は P 波と S 波の間で同 相であり, 差動検出後に除去されている. 1 次成分および 3 次成分は P 波と S 波の間で逆相であり, 差動検出後に 増幅している. 3 次成分は 1 次成分に比べ十分小さいため, 無視できるものとする.

変調されたレーザ強度雑音は,差動検出後に P 波と S 波の間で逆相となり,増幅されることを確認した.

(2) 周波数依存雑音モデル

正弦波雑音によるシミュレーション結果を踏まえ,周 波数依存雑音モデルを用いた相対強度雑音の EO センサ 感度への影響を考察する.図6に,レーザ強度雑音のEO 変調によるミキシングの模式図を示す.



図 6(a), (b)はそれぞれ,式(1)における右辺第一項,第 二項のスペクトルを表す.図(c),(d)はそれぞれ P 波,差 動検出後のスペクトルを表す.尚,式(2)における右辺第 一項,第二項のミキシングの模式図は省略している.図 6(d)に示すように、1次成分に含まれる変調されたレーザ 強度雑音をサイドバンド雑音と定義する.図 6(d)に示す ように、差動検出後の EO センサの SNR は、サイドバン ド雑音によって制限されると考えられる.

式(1)において ppo で正規化を行わない場合, pp(t)の式は 次の式(19)で表される.

 $p_{\rm P}(t) = p_{\rm P0} + p_{\rm N}(t) + p_{\rm P0} \sin \Gamma_{\rm EO}(t) + p_{\rm N}(t) \sin \Gamma_{\rm EO}(t).$ (19)

図7に、式(19)における各項のスペクトルを示す.



図7 各項のスペクトル

表1に、式(19)における各項の特性を表す.

表1 各項の特性

	$\phi_{\rm PS}$ [rad]	差動後
$p_{ m P0}$	0	除去
$p_{\rm N}(t)$	0	除去
$p_{\rm P0} \sin \Gamma_{\rm EO}(t)$	π	増幅
$p_{\rm N}(t)\sin\Gamma_{\rm EO}(t)$	π	増幅

 $\phi_{PS} \text{i} P$ 波, S 波間の位相差を表す. 図 7 および表 1 よ り、シングル系、差動系における信号成分はいずれも $p_{P0} \sin \Gamma_{E0}(t)$ となることが確認できる. シングル系におけ る雑音成分は $p_{N}(t)$ であるのに対し、差動系では $p_{N}(t) \sin \Gamma_{E0}(t)$ となる. したがって、差動系における SNR は p_{P0} と $p_{N}(t)$ の比である相対強度雑音に依存すると考え られる.

以上の予測の元,周波数依存雑音モデルを用いたシミ ュレーションを行う.式(17)によって生成された周波数依 存雑音モデル NFD(t)を,式(8)におけるレーザ強度雑音の 電界振幅 eN(t)に入力した.パラメータ設定は,vSig0 / vπは 0.001, fSig は1 kHz とした.周波数依存雑音モデルについ ては,レーザ強度雑音の標準偏差が 0.01 となるように, フィルタ適用前のガウス雑音の標準偏差を調整している. 図8に、周波数依存雑音モデルによる相対強度雑音のスペクトルを示す.



図8より,周波数依存のレーザ強度雑音が生成された ことが確認できる.相対強度雑音はレーザ強度雑音を平 均光パワーによって正規化しているため,0dBは平均光 パワーのレベルを表す.図9に,P波のスペクトルを示す. 尚,今回は比較のために vPoにより正規化を行った.



図9では、図6(c)に示すように、信号と0次雑音が確認できる.図10に、差動検出後のスペクトルを示す.



図10 差動検出後のスペクトル

図 10 では,図 6(d)に示すように,信号とサイドバンド 雑音が確認できる.また,図9と図 10 を比較すると,0 次雑音が差動検出により除去されている.図 11 に,図 10 を1kHzにおいて周波数オフセットしたスペクトルを示 す.



図11 差動検出後のスペクトル(1 kHz オフセット)

信号レベルは,図10における1kHzの信号強度レベル を表す.図8と図11を比較すると、スペクトルが概ね一 致する.また、図8における平均光パワー対雑音レベル と、図11における信号レベル対雑音レベルの比が一致し、 差動検出後のSNRは相対強度雑音に依存することがわか る.したがって、差動系EOセンサにおけるSNRの改善 には、相対強度雑音の低減が必要となることを確認した.

5. 結論

EO センサにおけるレーザ強度雑音の変調による影響 を、偏光シミュレータと周波数依存雑音モデルにより解 析した.解析の結果、変調によりレーザ強度雑音成分は P 波と S 波の間で逆相となり、差動検出後に増幅された. 差動検出を用いた EO センサの信号対雑音比の改善には、 レーザの相対強度雑音の低減が必要となることを明らか にした.

参考文献

- J. A. Valdmanis, G. A. Mourou, and C. W. Gabel, "Subpicosecond Electrical Sampling," IEEE Journal of Quantum Electronics, vol. 19, no. 4, pp. 664–667, 1983.
- 2) M. Shinagawa, and T. Nagatsuma, "A Laser-Diode-Based Picosecond Electro-Optic Prober for High-Speed LSI's," IEEE Transactions on Instrumentation and Measurement, vol. 41, no. 3, pp. 375-380, 1992.
- 3) M. Shinagawa, A. Sasaki, A. Furuya, H. Morimura, and K. Aihara, "Compact Electro-Optic Sensor Module for Intra-Body Communication Using Optical Pickup Technology," Japanese Journal of Applied Physics, vol. 52, 2013.
- 4) J. Katsuyama, K. Matsumoto, R. Sugiyama, S. Hasegawa, M. Shinagawa, and Y. Yanagisawa, "Failure Diagnosis of Organic Photovoltaic Using Electro-Optic Probe," Optical Review, vol. 21, No. 5, pp. 621-627, 2014.

- 5) Kurt J. Weingarten, Mark J. W. Rodwell, and David M. Bloom, "Picosecond optical sampling of GaAs integrated circuits," IEEE Journal of Quantum Electronics, vol.24, No.2, pp.198-220, 1988.
- 6) A. Sasaki and M. Shinagawa, "Polarization Analysis of Light Propagating in Electro-Optic Crystals with Static Birefringence and Its Application to Sensor Design," Japanese Journal of Applied Physics, vol. 47, No. 2, pp. 918-924, 2008.
- 7) Zhang Xiuli, Zhang Ruihua, and Chen Weidong, "Design of digital parametric equalizer based on second-order function," International Conference on Image Analysis and Signal Processing, 2010.
- 8) G. E. P. Box and Mervin. E. Muller, "A Note on the Generation of Random Normal Deviates," Annals of Mathematical Statistics, vol.29, No.2, pp.610-611, 1958.